

α, β в том, что при увеличении χ интервал неоднозначности \dot{W} сужается.

Зависимости $\theta, \dot{W}, \dot{\mu}$ от C_1 также имеют вид S-образных кривых, как и для зависимостей $\theta, \dot{W}, \dot{\mu}$ от β , однако они сильно расплющены по оси C_1 . При увеличении χ интервалы неоднозначности в зависимостях $\theta, \dot{W}, \dot{\mu}$ от C_1 сужаются как и в зависимостях для β . Зависимость $\dot{\mu}$ от C_0 имеет такой же вид, как и зависимость $\dot{\mu}$ от C_1 только значения C_1 в зависимостях на 2 порядка меньше чем значения C_0 .

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ:

1. Абайдуллин Б.Р. Влияние энергии активации вязкого течения текущей в плоскопараллельном канале обобщенной ньютоновской жидкости на резкое изменение температуры и вязко-

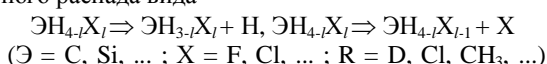
сти // Современные наукоемкие технологии, № 7, 2006, С. 88.

ТЕПЛОВЫЕ ЭФФЕКТЫ И ЭНЕРГИИ АКТИВАЦИЙ РАДИКАЛЬНЫХ РЕАКЦИЙ РАСПАДА

Виноградова М.Г.¹, Папулова Д.Р.²,
Артемьев А.А.¹

¹Клинский институт экономики и права, Клин
²Тверской государственный университет, Тверь

Тепловые эффекты (q_l) реакций радикального распада вида



есть не что иное, как энергии разрыва связей в исходной молекуле, а энергии активаций (ε_l) – разности между энергией активированного комплекса и энергией исходной молекулы. При учете попарных взаимодействий атомов данные величины получают как квадратичные функции степени замещения (l) [1,2]:

$$q_l^{(1)} = a_l^{(1)} + b_l^{(1)}l + c_l^{(1)}l^2 \quad (l = 0, 1, 2, 3), \quad (1)$$

$$q_l^{(2)} = a_l^{(2)} + b_l^{(2)}l + c_l^{(2)}l^2 \quad (l = 1, 2, 3, 4), \quad (2)$$

$$\varepsilon_l^{(1)} = a_l^{\otimes(1)} + b_l^{\otimes(1)}l + c_l^{\otimes(1)}l^2 \quad (l = 0, 1, 2, 3), \quad (3)$$

$$\varepsilon_l^{(2)} = a_l^{\otimes(2)} + b_l^{\otimes(2)}l + c_l^{\otimes(2)}l^2 \quad (l = 1, 2, 3, 4) \quad (4)$$

где $a_l^{(1)}, b_l^{(1)}, c_l^{(1)}, a_l^{(2)}, \dots$ - некоторые параметры, выражающиеся через внутримолекулярные взаимодействия. Если выполняется допущение о среднем арифметическом для невалентных взаи-

модействий, то величины q_l и ε_l становятся линейными функциями l . По формулам (1)-(4) в линейном приближении получим (в кДж/моль):

	q_l	ε_l
CH ₃ I = CH ₃ + I	234±4	226
CH ₂ CH ₂ I = CH ₂ CH ₂ + I	215	~202*
CHCl ₂ I = CHCl ₂ + I	206*	177
CCl ₃ I = CCl ₃ + I	187*	~152*
CH ₂ BrI = CH ₂ Br + I	215	~200*
CHBr ₂ I = CHBr ₂ + I	190	173
CBr ₃ I = CBr ₃ + I	168*	~146*
CH ₃ CH ₂ I = CH ₃ CH ₂ + I	222±4	218
CH ₃ CHClI = CH ₃ CHCl + I	203*	~194*
CH ₃ CCl ₂ I = CH ₃ CCl ₂ + I	284*	169*
CH ₃ CHBrI = CH ₃ CHBr + I	200*	~192*
CH ₃ CBr ₂ I = CH ₃ CBr ₂ + I	178*	165*
(CH ₃) ₂ CHI = (CH ₃) ₂ CH + I	221	193
(CH ₃) ₂ CClI = (CH ₃) ₂ CCl + I	202*	~168*
(CH ₃) ₂ CBrI = (CH ₃) ₂ CBr + I	199*	~166*
(CH ₃) ₃ CI = (CH ₃) ₃ C + I	217	189

Экспериментальные значения взяты из [3,4], а звездочкой отмечены вычисленные нами значения.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 07-03-96403-рЦентр-а)

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ:

1. Папулов Ю.Г., Виноградова М.Г. Энергия химических связей: основные закономерности и методы расчета: Обзор //Вестн. ТвГУ. Сер. Химия.2006.№ 3. С.5-39.

2. Папулов Ю.Г., Виноградова М.Г., Соколов С.А. Энергетика реакций радикального

распада// Успехи современного естествознания. 2007, № 8. С. 49

3. Гурвич Л.В., Карачевцев Г.В., Кондратьев В.Н. и др. Энергии разрыва химических связей. Потенциалы ионизации и сродство к электрону.- М.: Наука, 1974. 351с.

4. Веденеев В.И., Кибкало А.А. Константы скорости газофазных мономолекулярных реакций.- М.: Наука, 1972. 164 с.

ДИСКРЕТНО-ИМПУЛЬСНЫЕ СИСТЕМЫ

Зюзина Н.Ю.

АПИ (филиал) НГТУ им. Р.Е. Алексева
Арзамас, Россия

Рассмотрим дискретно – импульсную систему управления, математическая модель которой описывается семейством уравнений

$$\overline{\mathbf{x}}_{n+1} = \mathbf{A}(r_n)\mathbf{x}_n + \mathbf{B}(r_n)\mathbf{u}_n, \quad r_n = i, \quad (1)$$

$$\mathbf{x}_{n+1} = \Phi_{ij} \overline{\mathbf{x}}_{n+1},$$

где \mathbf{x}_n – n -мерный вектор состояния объекта;

\mathbf{u}_n – k -мерный вектор управления; \mathbf{y}_n – s -

мерный вектор выхода объекта; r_n – однородное дискретное состояние цепи Маркова, описывающее процесс смены режима объекта на множестве $H = \{1, 2, \dots, \nu\}$ и матрицей вероятностей перехода

$\mathbf{P} = [P_{ij}]_1^{\nu}$ от режима $r_n = i$

до режима $r_{n+1} = j$. Матрицы

$\mathbf{A}_i, \mathbf{B}_i$ ($i \in N$) – известные матрицы

соответствующих размеров. Φ_{ij}

$(i, j \in N)$ – $n \times n$ постоянная матрица,

такая, что $\Phi_{ii} = \mathbf{I}$; эти матрица описывает импульсное изменение вектора состояния объекта

управления в момент смены режима $r_n = i$ на $r_{n+1} = j$.

Будем предполагать, что вектор выхода \mathbf{y}_n и процесс смены режима r_n доступны наблюдению.

Рассмотрим линейное управление со статической обратной связью по выходу объекта, синхронно переключаемой со сменой режима:

$$\mathbf{u}_n = -\mathbf{K}(i)\mathbf{y}_n \quad \text{если } r_n = i \quad (2)$$

такое, что для каждого фиксированного $i \in N$ выражение (2) стабилизирует управление для детерминированной системы

$$\overline{\mathbf{x}}_{n+1} = \mathbf{A}(i)\mathbf{x}_n + \mathbf{B}(i)\mathbf{u}_n,$$

$$\mathbf{y}_n = \mathbf{C}(i)\mathbf{x}_n,$$

или, другими словами, такое, что матрица

$$\mathbf{A}_c(i) = \mathbf{A}(i) - \mathbf{B}(i)\mathbf{K}(i)\mathbf{C}(i) \quad (i \in N) \quad (3)$$

является матрицей, собственные значения которой лежат в левой полуплоскости.

Матрица $\mathbf{K}(i)$ может быть получена при помощи известных методов решения проблем управления с детерминированной статической обратной связью по выходу.

Получим условия, которым должны удовлетворять управление (2), чтобы обеспечить стабилизацию в среднем квадратическом системы (1). Такое управление назовем робастным стабилизирующим.

Условия существования стабилизирующего управления с обратной связью по состоянию, т. е. такого управления (2) при котором определить единственное стационарное распределение Марковской

цепи $\mathbf{Z}_n = [\mathbf{x}_n^T r_n]^T$ в пространстве $\mathbb{R}^n \times N$, относительно которого существует момент второго порядка можно определить теоремой.

Теорема. 1. Пусть матрица $\mathbf{M}(i) = \mathbf{M}^T(i)$ – положительно полуопределенная матрица,

а матрица $\mathbf{Q}(i) = \mathbf{Q}^T(i)$ – положительно определена и $\mathbf{Q}(i) + \mathbf{B}^T(i)\mathbf{S}(i)\mathbf{B}(i) > 0$. Тогда,

если положительно определенная матрица $\mathbf{H}(i)$ $i \in N$ удовлетворяет уравнению